Prof. Dr. Alfred Toth

Raumsemiotik von Nachbarschafts- und Umgebungsrelationen als Unter- und Obermengen III

1. Im folgenden gehen wir aus von der in Toth (2016a) neu definierten allgemeinen Systemrelation

S* = (S, N, U),

deren Teilrelationen, System S, Nachbarschaft N und Umgebung U, durch das folgende ontische Modell beinahe in selbsterklärender Weise illustriert werden

Bratwurst (S), Zwiebelsauce (N) und Röschti (U)

und wenden die neuen ontischen Operatoren N und U auf sich selbst an, so daß also vier neue ontische Subkategorien entstehen (vgl. Toth 2016b, c). Dabei soll untersucht werden, inwiefern die vier kombintorischen Operatoren N(S), N(U), U(S) und U(U) mit der Grundform x(y) sowohl für x ⊂ y als auch für x ⊃ y definiert sind (vgl. Toth 2016d). Im folgenden werden in Teil I systemische, in Teil II abbildungstheoretische und in Teil III repertoirielle N und U untersucht.

2.1. Nachbarschaften

2.1.1. $N(S) = N \subset S$

Rue Léon Dierx, Paris

2.1.2. $N(S) = N \supset S$

Rue de Varenne, Paris

2.2. Umgebungen

2.2.1. $U(S) = U \subset S$

Rue de l'Annonciation, Paris

2.2.2. $U(S) = U \supset S$

Rue Burq, Paris

Literatur

Toth, Alfred, Eine neue Systemdefinition. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2016a

Toth, Alfred, Definition von Abschlüssen im Rahmen der neuen Systemdefinition. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2016b

Toth, Alfred, Subkategorisierung von Nachbarschafts- und Umgebungsrelationen von Menus. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2016c

Toth, Alfred Nachbarschafts- und Umgebungsrelationen als Unter- und Obermengen. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2016d

29.10.2016